

Ekinox2 系列惯性导航系统

可选型号		Ekinox2-A	Ekinox2-E	Ekinox2-N	Ekinox2-D	Ekinox2-M	Ekinox2-U
		参数指标					
Ekinox2-A 和 Ekinox2-E 尺寸及外观一致, Ekinox2-N 和 Ekinox2-D 尺寸及外观一致, 只需支付差价, 就可将 Ekinox2-A 升级到 Ekinox2-E, 或者将 Ekinox2-N 升级到 Ekinox2-D.							
产品精度	姿态	0.03° 实时			0.03° 实时 0.02° RTK 0.015° PPK	0.2°	
	航向	取决于外部接收机			0.1° 0.1° 双天线 2 米基线 0.05° 双天线 4 米基线 0.03° PPK	0.05° 双天线 4 米基线	
	位置	-	取决于外部接收机	SP SBAS DGPS RTK	L1/L2 1.2 m 0.6 m 0.4 m 0.02 m	-	SP 1.5 m SBAS 0.6 m DGPS 0.4 m RTK 1cm+1ppm
	实时升沉	5cm 或 5% (周期 0~25 秒自适应)				5cm 或 5% (0~25 秒自适应)	
	延时升沉	2.5cm 或 2.5%(周期 0~50 秒自适应, 延时时间 450s)				2.5cm 或 2.5% (周期 0~40 秒, 延时时间 450s)	
	可接外部传感器	GNSS, RTCM, DVL, Odometer, Gyro-compass					
输出频率	最高 200Hz						
支持协议	输入	NMEA, Trimble, Novatel, Septentrio, Hemisphere, Veripos, Fugro, PD0, PD6					
	输出	NMEA, ASCII, Binary, TSS, Simrad					
数据接口	接口类型	RS232 / RS485 / CAN / Ethernet					
	RS-232/-422	5 输入 / 3 输出	5 输入 / 3 输出	4 输入 / 2 输出	4 输入 / 2 输出	5 输入 / 3 输出	5 输入 / 3 输出
	CAN 接口	CAN 2.0A/B (最高 1 Mbit/s)					
	以太网	全双工 10M/100M 自适应					
	数据存储	8GB 内存, 可连续记录 48h 数据 @200Hz					
触发器	输入	PPS, Event marker (最高 1 kHz)					
	输出	同步, 触发, PPS					
	数量	5 输入 / 2 输出					
物理参数	尺寸	100 * 86 x* 58 mm		100 * 86 x* 75 mm		EL: 直径 8.7cm, 高 13.8 cm ED: 直径 9.2cm, 高 15.5 cm	
	重量	<400g		< 600g		EL: 1.55 kg (空气中的重量) ED: 2.34 kg (空气中的重量)	
	IP 防护等级	IP68				水深: 200m (EL), 6000m (ED)	
	工作温度	-40~+75°C				-20~60°C	
	工作电压	9~36V					
	功耗	<3 W		<6W		<3 W	
	工作振动	加计量程 8 g: 3 g RMS (20 Hz to 2 kHz as per MIL-STD-810G) 加计量程 14 g: 8 g RMS (20 Hz to 2 kHz as per MIL-STD-810G)				加计量程 8 g: 3 g RMS (20 Hz to 2 kHz as per MIL-STD-810G)	
	MTBF	50,000 小时					
传感器参数	量程	加计: 8g(海洋应用), 14g (其它应用); 陀螺: 300° /s				加计: 8g 陀螺: 300° /s	
	噪声 / 随机游走	加计: 7 µg/√ Hz (8g 量程), 30 µg/√ Hz (14g 量程); 陀螺: 0.14° /√ Hz				加计: 7 µg/√ Hz 陀螺: 0.14° /√ Hz	
	运行时零偏不稳定性	加计: 2 µg (8g 量程), 7µg (14g 量程); 陀螺: <0.5° /hour				加计: 2 µg 陀螺: <0.5° /hour	